(Translation)

Japanese Unexamined Patent Application

Publication No. 57-41249

Publication Date: March 8, 1982

Title of Invention

Trolley System for Trolley Conveyor

What is claimed is:

A trolley system for a trolley conveyor comprising:

a front carrier and a rear carrier respectively provided at a front end and a rear end in a longitudinal direction of a load bar for support-holding a load;

a carrier track along which the front and rear carriers travel;

a carrier propelling drive chain provided with a pusher for engaging/disengaging with and from a pusher dog located at the respective front and rear carriers, the pusher dog being capable of tilting;

an engaging/disengaging swing lever provided to protrude forward at the respective front and rear carriers so as to tilt the pusher dog to engage with or disengage from the pusher; and

an operation rod provided to protrude rearward to be capable of abutting the engaging/disengaging swing lever provided at the following front carrier and pushing down the swing lever in a direction that the pusher dog disengages from the pusher, wherein

the trolley system further comprises a cam plate located on the load bar so as to keep the engaging/disengaging swing lever in such a position that the pusher dog disengages from the pusher, the engaging/disengaging swing lever being provided at the carrier located rearward in an advance direction of the system. OLANK (USPTO)

(B) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭57-41249

10.7 1

B 65 G 35/00

经数据编辑的 电压然电影

識別記号

庁内整理番号 7817-3D 7502-3F **63公開** 昭和57年(1982)3月8日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 6 頁)

のトロリーコンベヤ用トロリー装置

②特 願 昭55—115852

⋯ ②出 ⋯ 願 昭55(1980)8月25日

加発 明 者 近藤博量

化双双角凝磷晶体 人名

3、超激物数学电影》

大阪市鶴見区鶴見 4 丁目17番88 号株式会社椿本チエイン内 仍発 明 者 金子光三

大阪市鶴見区鶴見4丁目17番88 号株式会社椿本チエイン内

⑪出 願 人 株式会社椿本チエイン

大阪市鶴見区鶴見4丁目17番88

号

個代 理 人 弁理士 祐川尉一 外1名

。1997年中**明** (新新麗) 特里實 一片型 对于了它

公债 **据 发始的管理行政 等,**,至1、第二十二,从第二十二。

1. 1 発明の名称 (金属市) (金属市) (金属市)

ラン (トロリデコンペイ用トロリー装置)

2. 特許請求の範囲があることでは、これによる。

一般送物を担持するロードバーの長手方向両端 部に夫々回動自在に取付けられた前キャリャン よび後キャリャと、紋前キャリャンよび後ャヤ リヤが走行するキャリヤ軌道と、前記筋キャリ ヤおよび後キャリヤの失々に起倒可能に設けた プッシャドッグに係脱するブッシャを値えたキ ヤリヤ推進駆動チエンと、 削配的キャリャおよ び後キャリャの夫々の前方に突出し前記プッシ ヤドッグを起倒させて前記プッシャと係脱させ る係脱揺動レバーおよび後方に突出して後続の 前キャリヤに取付けた係脱揺動レバーに当接し てブッシャトッグがブッシャより離脱する方向 に倒伏させる操作杆と、を有するトロリーコン ベヤにおいて、前記ロードバー上に前記前後キ ヤリヤのうち遮行方向後方に位置するキャリャ の係脱揺動レバーを前記プツシャドツクがプッ

シャと離脱する姿勢に保持するカム板を設けた トロリー装置。

ふ 発明の詳細な説明

本発明は長尺物を担持して搬送するトロリーコンペヤにおいて、長尺物の長手方向(以下直進方向という)の撤送時および長手方向に直交する方向(以下機進方向という)の搬送時のいづれの場合にも長尺物を貯留することができるトロリー装置に関する。

従来、長尺物をトロリーコンペヤで取送する場合、直進方向搬送時にトロリーコンペヤで取送すたの機がその長手方向に対象と長尺物がその長大になられている。には野留時には長尺物の散送されている。には野留するととが行われている。には大人物を担持しているロードが一の横進では、日本に対しているロードがよび後半でいるロードがよりで、設大なでは、日本にブッシャングに係合するフッシャを具えた前、それに対しているフッシャングに係合するフッシャングに係合するフッシャングに係合するフッシャングに係合するフッシャングに係合するフッシャングに係合するフッシャングに係合するフッシャングに係合きを表していません。

ヤリヤ推進駆動チェンを設け、前キヤリヤおよび後キャリヤの失々の前後に設けた係脱揺動レパーおよび操作杆によつて複数の長尺物を順次その長手方向と直交する方向に貯留することが行われている。(特公昭 54-30191号公報参照)

去したもので、以下図面に基づいて本発明の実 施例を説明すると、

第1図において長尺般送物1を吊持部材で担 持するロードパー2の両端部に夫々軸心のかよ びDを中心として回動自在に収付けた前キャリ 十3かよび後千十リヤ4位、キャリヤ軌道5上 を走行する車輪6,6および7,1とガイドロ ーラ8、8かよび9、9を有し、更に前キャリ ヤるおよび後キャリャ4に夫々敬君され前方に 突出した係脱揺動レバー10および11によつて起 例練作されるプッシャトック12および13を有し 段ブッシャドック12および13の起立時に係合し 倒伏時に離脱するブッシャ14を選当間隔で散け た推進駆動チェン15はキャリヤ軌道 5 に並設し たテエン軌道16によつて案内される。ロードバー - の長さに対し搬送物の長さが過大であるとき. は、前キャリヤるおよび後キャリヤ4には失々! 風曲自在挺手を介して附属キャリャ3′および4′ が連結され、飲防属キャリャ3′および4′には夫 々後方に突出して操作杆17および18が取付けら ず後キャリャと推進取動デジンとの係合によつ て前進せしめられる結果となり、長尺物を順次 停止貯留するととができないはかりでなく、先 行停止トロリー装置に追突して不慮の事故を発 生する。

-

本発明は上記従来のトロリー装置の欠点を除

ロードパー2上には前キャリヤ用カム板19かよび後キャリヤ用カム板20が固設され、前キャリヤ用カム板19は第2図に拡大平面図として示してある如く前キャリヤの回動軸心下降傾射面21かした半円弧状をなし、高名の回動軸心とや中心とした円弧状をしている。そしている。そしている。そしている。そしている。そしている。そしている。そしている。そしてはたいる。そしてはたいる。そしてはたいる。そしてはたいる。そしている。そしている。そのでは、第2回と回様の形状をしている。そのでは、第2回と回様の形状をしている。

ロードが一名の長さは担持級送物の長さによつて長短変動するものであるから、ロードバー2が短かい場合には射キャリャと後キャリヤとの間隔も狭められ、したがつて射キャリヤ用カム板19と後キャリヤ用カム板20とを分離することなく、ロードバー上の中央部に前キャリヤ用かよび後キャリヤ用の乗用カム板を一つ設けても
※支えない。

とのようにロードパー2上に設けたカム板19 および20は、ロードパー2をよび前、後半ャリ ヤ3,4を有するトロリー装置が第1 図に示す ように矢印方向に直進している場合、前キャリ ヤ3の前方に突出している係股揺動レパー10は その自重によりブンシャドック12を起立て ブッシャ14に係合させ、後キャリヤ4ののでは カレバー11はカム板20に乗り上げているの係合 プッシャ13は倒伏してブッシャ14との係合 を解除されている。したがつて、紋トロリー接 置は前キャリヤ3のプッシャ14との係合のみによつて 動チェンのプッシャ14との係合のみによつて

リー装置が走行する場合は、数トロリー装置はプッシャドッグ13とブッシャ14との係合のみによって走行駆動されることとなり、したがつて係脱揺動レバー11が図示しないストッパ又は先行停止トロリー装置の後キャリャ操作杆に乗り上げると直ちにブッシャドッグ13とブッシャ14との係合が外ずれて数トロリー装置に衝突することなく停止せしめられ、貯留状態となる。

第3四は航記ロターン逆走経路上を本発明の トロリーを世が移動する状態を説明するりに、 ーコンペヤの経路図であつて、矢印リア方向と ・リンペヤの経路図であった。 ・リンペヤリヤとでは、 ・リンペンを走行しているかと、 ・リンスがでは、 ・サンスをでは、 ・サンスをでは、 ・サンスをでいるがある。 ・サンスをでいるがある。 ・サンスをでいる。 ・サンなる。 ・サンスをでいる。 ・サンなる。 進駆動チェン15 化牽引されているから、前キャリナ 5 の係脱揺動レバー10 が図示しないストツ パ政は先行停止トロリー装置の後キャリヤの操作杆に乗り上げると直ちにプッシャドッグ12 と ブッシャとの係合か外ずれ、阪トロリー装置は 先行トロリー装置に衝突することなく停止して 野留される。

した操作杆に後続トロリー装置の前キャリャる の前方に突出している係脱揺動レバーが乗り上 げて後続トロリー装置のブッシャドッグを推進 駆動チェンのプッシャとの係合からはずし、後 続トロリー装置が先行トロリー装置に衝突する ととなく停止せしめられる。しかし、この場合 ロードパー2および2aが担持している嵌送物が 長尺であるために眩長尺嵌送物が占有するトロ リーコンペヤ経路は長大になり、多数の長尺級 : 送物の停止貯留させるととは好ましくたいばか りでなく、貯留させるひとが凶難な場合が多い。 そとで、キャリヤ軌道 5 を分肢 スイッチレー ル21によつて前キャリヤ用軌道5aと後キャリャ 用軌道50亿分岐し、眩軌道5aと50とを前キャリ ・ヤと使キャリャどの間隔で平行に設ける区間を 形成することにより、粒キャリャるおよび後ゃ ヤリヤ 4 は第 1 図の直進方向搬送時の状態から 夫々 90°回動し、後キヤリヤ4の係脱揺動レバ - 11がカム板20より離脱じて、前ャヤリャるか よび扱キャリヤ4のブッシャドッグ12かよび13

化结构 有一张 医大性神经病的 は共に推進駆動チエン15のプッシャ14に係合し て上記区間を横進し、ストッパ8によつて先行 トロリー装量が停止している場合は先行トロリ - 英質の操作杆に後続トロリー装置の前キャリ ヤの係股揺動レバー10および後キャリヤの係脱 揺動レバー11が夫々乗り上げることによりブッ シャドッグ12および13は倒伏してブッシャ14と の係合から外ずれ、後続トロリー装置は先行ト ロリー装置に衝突することなる停止し貯留され る。との場合、長尺搬送物は巾方向に貯留され るので、少くない占有空間で多数の長尺搬送物 が貯留されることとなる。そして前配横進区間 から夫々のトロリー装置が矢印R方向に逆送さ れる場合は、前キャリヤ用軌道5aと後キャリャ --用軌道5bとの合流点に合流スイッチレール22を 設け、先づ後キャリヤ用軌道5bをR方向軌道に 接続して後キャリヤ4をR方向軌道に送り出し 次に前キャリヤ用軌道5aをR方向軌道に切換え 接続して前キャザヤるを5方向軌道に送り出す。 したがつて、ア方向軌道上での前キャリヤはR

方向軌道上では後キャリ引起なり、夫々のキャ リャるおよび 4 は前配機進区間の状態より更に 90°回動し、先行する後キャリヤ4の係脱揺動 レバー11は前方に突出しその自重によつてアッ シャドッグ13は起立してプッシャ14と係合し、 一方後行する前キャリャるの係脱揺動レバー10 はカム板19上に乗り上げてブッシャトック12を 餌伏させてプツシャ14と係合されないから、R 方向軌道上においてトロリー装置の停止貯留は 支鮮なく遂行されるととになる。なか、キャリ ヤを推進駆動するチエン15はチエン軌道16に架 内され、第3図において一点鉄線で示す如く、 F方向軌道から前キャリャ用軌道5aに沿つて移 動して前キャリャるを直進そして横進させたの ち、ブーリPaを懸回して前キャリャ用軌道5aよ りはずれ、更にブーリPaを懸回し後キャリャ用 軌道 5 Dと立体交叉 してブッシャの位相差調整プ - リPaを懸回したのち、ブーリPaに案内されて 後キャリヤ用軌道5bをよびR方向軌道に沿つて 移助し、後キャリヤ4を検進そして直進させる。

したがつて推進駆動チェン15はブーリP.と合流ブーリP.と合流ブーリアと合流ブール22との間には存在しない保全レンタンとの間には存在レックをには存在レックをできる。 マンヤは後キャリヤのが動は支障なくに保全をできる。 では、日つ一本のチェンによつで、横進版ではないでは、大きなができる。 ない、長尺版送物をすることは変数である。 かく、たい、たいのでは、大きないないでは、大きないないでは、大きないないでは、大きないないでは、大きないないである。

:: k;

> 第4図は長尺販送物の一方向搬送経路の途中 に接進区間を設けたトロリーコンペヤの経路図 であつて、矢印 P 方向へ移動するトロリー装置 の前キャリヤ 3 を分岐スインチレール23で前キャリヤ用軌道5a に誘導し、後キャリヤ4を分岐 スインチレール23の切換えで後キャリヤ用軌道 5bに誘導し、前キャリヤ用軌道5a と後キャリ ヤ 用軌道5bとが平行したトロリー装置横進区が おいてストンパ8により先行トロリー装置が

止しているときは、後続トロリー装置が順次停 止し貯留されるとと、前述第3個において説明 したとおりである。そしてストッパ8が外ずさ れると、トロリー装置は合流スイツチレール24 の切換え幾作によつて順次で方向軌道に送り出 され、直進方向搬送を送行するものである。第 4 図 の 場 台 推 進 駅 動 チ エ ン 15 の ブ ツ シ ヤ 14 は 常 に前キャリャるのブッシャドック12に係合して 戸方向軌道、前キャリヤ用軌道5a、そしてF'方 向軌道に沿つて移動するが、後キャリャ4の横 進区間においては一点鉄線で示す別の補助チェ ン 15′ がキャタピラ駆動装置D又は適宜公知の 駆動装置によつて前記推進駆動チェン15と同期 して同速でプーリPa、Pa、チェンプッシャの位 相差調整ブーリP。およびブーリR、を懸回して無 端駆動され、その一部が後キャリャ用軌道5bに 沿つて移動し陸補助チェン15′K前配推進駆動チ エンのプツシャ14と同じピッチで取付けたプッ シャが後キャリャ 4 のプッシャトック13に係合 して後キャリヤ4を前キャリャると同速度で機

ってもる 進させるものである

4. 図面の簡単な説明

図面は本発明の実施例を示し、第1図は直進 搬送時のトロリー装置正面図、第2図は本発明 におけるセム板の拡大平面図、第3図はトロリ - 装置のロターンコンペキ経路平面図、第4図 はトロリー装置の一方向コンペヤ経路平面図で ある。

1…搬送物、2…ロードバー、5…前キャリヤ、4…後キャリヤ、5…キャリヤ轨道、10.11…保脱揺動レバー、12。13…ブツシャドツグ14…ブツシャ、15…キャリヤ推進駆動チエン、17、18…操作杆、19、20…カム板

代理人 弁理士 祐 川 树 一 外1名

第 | 図







